

EMB-7541

V1.0

用户手册 USER'Manual



EMB-7541

V1.0

深圳华北工控股份有限公司: 0755-27331166

北京公司: 010-82671166 上海公司: 021-61212081 成都公司: 028-85259319 沈阳公司: 024-23960846 西安公司: 029-88338386 南京公司: 025-58015489 武汉公司: 027-87858983 天津公司: 022-23727100 新加坡公司: 65-68530809

荷兰公司: 31-040-2668554

更多产品信息请登陆: www.norco.com.cn

说明

除列明随产品配置的配件外,本手册包含的内容并不代表本公司的承诺,本公司保留对此手册更改的权利,且不另行通知。对于任何因安装、使用不 当而导致的直接、间接、有意或无意的损坏及隐患概不负责。

订购产品前,请向经销商详细了解产品性能是否符合您的需求。NORCO是深圳华北工控有限公司的注册商标。本手册所涉及到的其他商标,其所有权为相应的产品厂家所拥有。

本手册内容受版权保护,版权所有。未经许可,不得以机械的、电子的 或其它任何方式进行复制。

温馨提示

- 1. 产品使用前,务必仔细阅读产品说明书。
- 2. 对未准备安装的板卡,应将其保存在防静电保护袋中。
- 3. 在从包装袋中拿板卡前,应将手先置于接地金属物体上一会儿,以释放身体及手中的静电。
- 4. 在拿板卡时, 需佩戴静电保护手套, 并且应该养成只触及其边缘部分的习惯。
- 5. 主板与电源连接时, 请确认电源电压。
- 6. 为避免人体被电击或产品被损坏,在每次对主板、板卡进行拔插或重新配置时,须先关闭交流电源或将交流电源线从电源插座中拔掉。
- 7. 在对板卡进行搬动前, 先将交流电源线从电源插座中拔掉。
- 8. 当您需连接或拔除任何设备前,须确定所有的电源线事先已被拔掉。
- 9. 为避免频繁开关机对产品造成不必要的损伤,关机后,应至少等待30秒后再开机。
- 10. 设备在使用过程中出现异常情况,请找专业人员处理。
- 11. 此为 A 级产品,在生活环境中,该产品可能会造成无线电干扰。在这种情况下,可能需要用户对其干扰采取切实可行的措施。

目 录

| 第一章 | 产品介绍 | 1 |
|-----|---------------------------------|-------|
| 1.1 | 硬件规格 | 1 |
| 第二章 | 硬件功能 | – 3 – |
| 2.1 | 接口位置和尺寸图 | 3 - |
| 2.2 | 2 安装步骤 | 3 - |
| 2.3 | 3 跳线功能设置 | 4 - |
| 2.4 | ↓接口说明 | 4 - |
| | 2.4.1 串口,DI/DO | 4 - |
| | 2.4.2 USB接口(USB, OTG) | 5 - |
| | 2.4.3 以太网接口(LAN) | 6 - |
| | 2.4.4 音频接口(HP, MIC) | 7 - |
| | 2.4.5 复位按键(RESET) | 9 - |
| | 2.4.6 LED 指示灯 | 9 - |
| | 2.4.7 显示接口(HDMI) | 9 - |
| | 2.4.8 MIPI RX 接口(J12, J13, J14) | 10 - |
| | 2.4.9 接口(TF) | 14 - |
| | 2.4.10 扩展接口(J2) | 14 - |
| | 2.4.11 JTAG 调试接口(JTAG) | 16 - |
| | 2.4.12 电源接口(PWR) | 16 - |
| | 2.4.13 自动光圈调节接口(J7、J8) | 17 - |
| | 2.4.14 前面板接口(JFP) | 18 - |
| 第三章 | 软件功能 | 21 |
| 3.1 | Linux 4.9.37 系统 | 21 |
| | 3.1.1 mpp sample 简介 | 21 |
| | 3.1.2 HDMI 部分 | 21 |
| | 3.1.3 LCD 部分 | 22 |
| | 3.1.4 USB 部分 | 22 |
| | 3.1.5 COM 部分 | 22 |
| | 3.1.6 TF 卡部分 | 22 |
| | 3.1.7 继电器部分 | 22 |
| | 3.2.8 以太网部分 | 23 |

| | 3.2.9 声卡和麦克部分 | 23 |
|---|---------------|----|
| | 3.2.10 摄像头 | 23 |
| 附 | 录 | 26 |
| | 附一: 术语表 | 26 |

装箱清单

非常感谢您购买华北工控产品,在打开包装箱后请首先依据装箱清单检 查配件,若发现物件有所损坏、或是有任何配件短缺的情况,请尽快与您的 经销商联络。

■ EMB-7541 V1.0主板

1片

第一章产品介绍



第一章 产品介绍

1.1 硬件规格

尺寸

●Platform: HiSilicon ARM 平台

●尺寸: 125mmX80mm

处理器

●CPU: Hi3519AV100, 双核 A53 1.2GHz 处理器

系统内存

●ON BOARD 内存,支持 DDR4,最大容量 Up to 4G Bytes,默认 2GB; 提供 16GB iNAND FLASH

显示

- ●1 个 HDMI 接口,最大可支持 4Kx2K @60fps 输出
- ●1 个 MIPI DSI 接口, 最大可支持 1080p@60fps 输出

存储

- ●提供1个TF卡座,最大支持64G
- ●板载 16GB iNAND Flash

CMOS sensor input

- ●3 路 MIPI RX 接口,通过接口板外接 MIPI 摄像头
- ●支持多种摄像头输入方式: 1* 4K60fps 输入; 2*3Kx3K30fps 输入; 4* 1080P30fps 输入; 1*4K30fps+4*720P30fps 输入

AUDIO

- 提供集成音频编解码
- ●提供 2xMic, 1xLINE_OUT
- ●提供 1 路 I2S

LAN

●提供 1 个 1000M RJ45(General terminal), 支持 10/100/1000Mbps 网络

I/O

- ●串口: 2 个 RS232, 其中一个为 debug 调试口, 1 个 RS458
- ●USB: 1个USB3.0接口1个OTG接口,支持device和host模式

扩展接口:

- ●提供 2x DI, 1x DO
- ●提供 1x PWR LED, 1x RUN LED
- ●提供 1x Gyroscope 陀螺仪
- ●提供1个外部复位按键
- ●提供3个UART接口
- ●提供2个自动光圈调节接口: DC-IRIS 接口、P-IRIS 接口
- ●提供1个JTAG调试
- ●提供 PMC 电源管理接口
- ●提供 1 个 JFP 前面板接口

电源支持

●支持单电源+12V 供电,支持硬件及软件来电自启动功能

看门狗

●支持硬件复位功能

操作环境

- ●工作温度: -20°C~+65°C
- ●存储温度: -40°C~+85°C
- ●操作湿度: 5%~95%, 无凝露

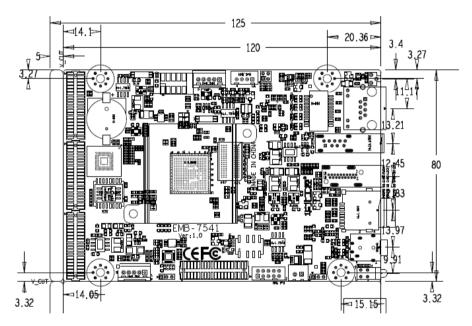
第二章 硬件功能



第二章 硬件功能

2.1 接口位置和尺寸图

下图为 EMB-7541 V1.0 的正面接口位置和尺寸图。在安装设备的过程中必须小心,对于有些部件,如果安装不正确,它将不能正常工作。



注意:操作时,请戴上静电手套,因为静电有可能会损坏部件。

2.2 安装步骤

请依照下列步骤组装您的电脑:

- 1. 参照用户手册将 EMB-7541 V1.0 上所有 Jumper(跳线帽)调整正确。
- 2. 安装其他扩展卡。
- 3. 连接所有信号线、电缆、面板控制线路以及电源供应器。

▲主板关键元器件都是集成电路,而这些元件很容易因为遭受静电的影响而损坏。因此,请在正式安装主板之前,请先做好以下的准备:

- 1. 拿主板时手握板边, 尽可能不触及元器件和插头插座的引脚。
- 2. 接触集成电路元件(如 CPU、RAM 等)时. 最好戴上防静电手环/手套。
- 3. 在集成电路元件未安装前,需将元件放在防静电垫或防静电袋内。
- 4. 在确认电源的开关处于断开位置后, 再插上电源插头。

安装计算机配件之前

遵循以下安全原则有助于防止您的计算机受到潜在的损害并有助于确保您的人身安全。

- 1. 请确保您的计算机并未连接电源。
- 2. 接触集成电路元件(如 RAM 等)时,最好戴上防静电手环/手套。

2.3 跳线功能设置

在进行硬件设备安装之前请根据下表按照您的需要对相应的跳线进行设置。

提示: 如何识别跳线、接口的第 1 针脚,观察插头插座旁边的文字标记,会用"1"或加粗 的线条或三角符号表示;看看背面的焊盘,方型焊盘为第1针脚;所有跳线的针脚1旁都有1个 白色箭头。

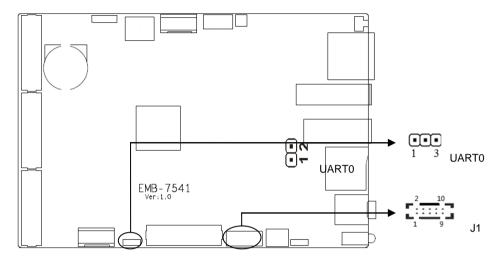
2.4 接口说明



连接外部连接器时请先认真阅读本手册,以免对主板造成损坏!

2.4.1 串口.DI/DO

提供 3 个串口, Uart0 为调试口(不作普通串口使用), J1 支持 1*RS232, 1*RS485, 2x DI, 1x DO(继电器控制输出)。



UARTO:

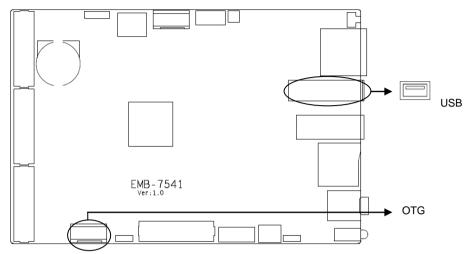
| 管脚 | 信号名称 |
|----|---------|
| 1 | COM0_TX |
| 2 | COM0_RX |
| 3 | GND |

J1:

| 信号名称 | 管脚 | | 信号名称 |
|-----------|----|----|--------|
| COM3_TXD | 1 | 2 | DO1 |
| COM3_RXD | 3 | 4 | NO1 |
| GND | 5 | 6 | GND |
| COM4_485+ | 7 | 8 | IO_IN1 |
| COM4_485- | 9 | 10 | IO_IN2 |

2.4.2 USB接口(USB, OTG)

提供 1 个内置 USB2.0 OTG 小白插座, 支持 Host 和 Device 模式; 1 个 USB3.0(TYPE A) 接口 ,1 个 OTG 接口。



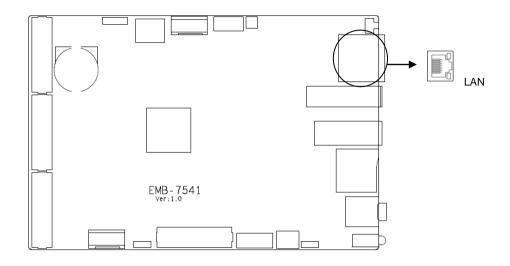
USB: 标准 USB3.0 TYPE A 接口定义

OTG:

| 管脚 | 信号名称 | | |
|----|------|--|--|
| 1 | 5V | | |
| 2 | USB- | | |
| 3 | USB+ | | |
| 4 | ID | | |
| 5 | GND | | |

2.4.3 以太网接口(LAN)

提供 1 个 RJ45 网络接口 , 黄色的表示数据传输状态, 绿色的表示网络连接状态。

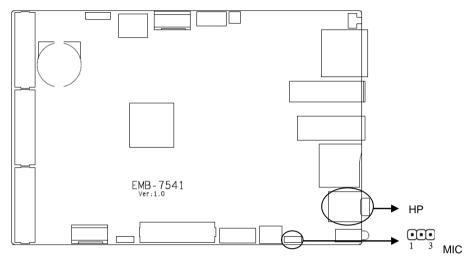


RJ45 LAN LED 状态描述:

| LILED (绿色) 状态 | 功能 | ACTLED(黄色)状态 | 功能 |
|---------------|---------------|--------------|--------|
| 亮 | 100/1000M 的链接 | 闪 | 进行数据传送 |
| 灭 | 10M 的链接或关闭 | 灭 | 数据传送停止 |

2.4.4 音频接口(HP, MIC)

板载 2 路 MIC IN, 1 路 Headpone 输出, 提供 1 个四节耳机接口和一路单独的 MIC IN 小白座。



HP: 标准四节耳机国际标准接口定义



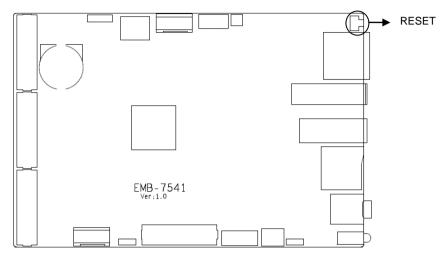
国际标准四段式插针结构

MIC1:

| 管脚 | 信号名称 |
|----|--------|
| 1 | MIC1_R |
| 2 | MIC1_L |
| 3 | GND |

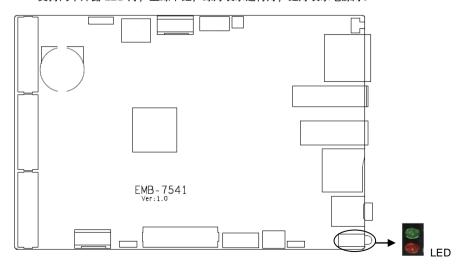
2.4.5 复位按键 (RESET)

支持外部复位



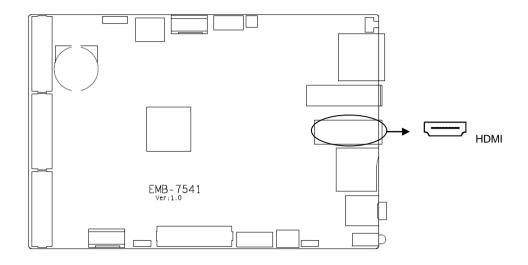
2.4.6 LED 指示灯

支持两个外露 LED 灯,上绿下红,绿灯表示运行灯,红灯表示电源灯。



2.4.7 显示接口(HDMI)

提供1个HDMI高清显示接口。



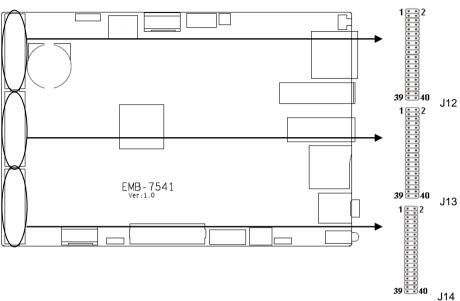
HDMI:

| 信号名称 | 管脚 | | 信号名称 |
|-----------|----|----|-----------|
| D2+ | 1 | 2 | D2 Shield |
| D2- | 3 | 4 | D1+ |
| D1 Shield | 5 | 6 | D1- |
| D0+ | 7 | 8 | D0 Shield |
| D0- | 9 | 10 | CK+ |
| CK Shield | 11 | 12 | CK- |
| CE Remote | 13 | 14 | NC |
| DDC CLK | 15 | 16 | DDC DATA |
| GND | 17 | 18 | +5V |
| HP DET | 19 | 20 | SHELL0 |
| SHELL1 | 21 | 22 | SHELL2 |
| SHELL3 | 23 | 24 | SHELL4 |
| SHELL5 | 25 | 26 | SHELL6 |
| SHELL7 | 27 | 28 | SHELL8 |
| SHELL9 | 29 | 30 | SHELL10 |
| SHELL11 | 31 | | |

2.4.8 MIPI RX 接口(J12, J13, J14)

提供 CMOS Sensor 输入接口(根据镜头规格设计转接板), 支持 Sensor input 方案: 1x

4K60fps 输入; 2x 3Kx3K30fps 输入; 4x 1080P30fps 输入; 1x 4K30fps + 4x 720P30fps 输入。



J12:

| 信号名称 | 管脚 | | 信号名称 |
|---------------------|----|----|---------------|
| 5V0 | 1 | 2 | 5V0 |
| GND | 3 | 4 | GND |
| IR_CONTROL2 | 5 | 6 | / |
| IR_CONTROL1 | 7 | 8 | / |
| GND | 9 | 10 | / |
| / | 11 | 12 | 1 |
| / | 13 | 14 | / |
| P_IRIS_CONTROL1_1V8 | 15 | 16 | / |
| P_IRIS_CONTROL2_1V8 | 17 | 18 | GND |
| / | 19 | 20 | MIPI_RX2_CK0N |
| / | 21 | 22 | MIPI_RX2_CK0P |
| GND | 23 | 24 | MIPI_RX2_D2N |

| SENSOR_VS1 | 25 | 26 | MIPI_RX2_D2P |
|--------------------|----|----|---------------|
| SENSOR_HS1 | 27 | 28 | MIPI_RX2_D0N |
| SENSOR_CLK1_B | 29 | 30 | MIPI_RX2_D0P |
| SENSOR_CLK1_A | 31 | 32 | GND |
| SPI1_SCLK/I2C3_SCL | 33 | 34 | MIPI_RX2_D1N |
| SPI1_SDO/I2C3_SDA | 35 | 36 | MIPI_RX2_D1P |
| SPI1_SDI/I2C4_SCL | 37 | 38 | MIPI_RX2_CK1N |
| SPI1_CSN1/I2C4_SDA | 39 | 40 | MIPI_RX2_CK1P |

J13:

| 信号名称 | 管脚 | | 信号名称 |
|---------------------|----|----|----------------|
| / | 1 | 2 | MIPI_RX2_D3N |
| SENSOR_RSIN1 | 3 | 4 | MIPI_RX2_D3P |
| GND | 5 | 6 | GND |
| MIPI_RX1_D2N | 7 | 8 | MIPI_RX1_CK0N |
| MIPI_RX1_D2P | 9 | 10 | MIPI_RX1_ CK0P |
| MIPI_RX1_D0N | 11 | 12 | GND |
| MIPI_RX1_D0P | 13 | 14 | MIPI_RX1_D1N |
| GND | 15 | 16 | MIPI_RX1_D1P |
| MIPI_RX1_D1N | 17 | 18 | MIPI_RX1_D3N |
| MIPI_RX1_D1P | 19 | 20 | MIPI_RX1_D3P |
| GND | 21 | 22 | GND |
| MIPI_RX0_D2P | 23 | 24 | MIPI_RX0_CK0P |
| MIPI_RX0_D2N | 25 | 26 | MIPI_RX0_CK0N |
| GND | 27 | 28 | MIPI_RX0_D0P |
| MIPI_RX0_D3P | 29 | 30 | MIPI_RX0_D0N |
| MIPI_RX0_D3N | 31 | 32 | GND |
| P_IRIS_CONTROL3_1V8 | 33 | 34 | MIPI_RX0_D1P |

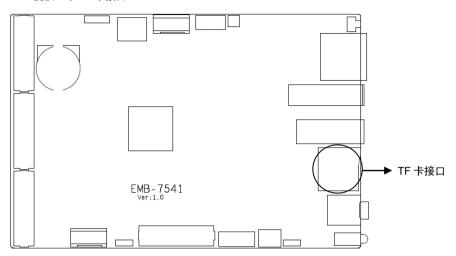
| P_IRIS_CONTROL4_1V8 | 35 | 36 | MIPI_RX0_D1N |
|---------------------|----|----|--------------------|
| GND | 37 | 38 | GND |
| SENSOR_VS0 | 39 | 40 | SPI0_CSN1/I2C2_SDA |

J14:

| 信号名称 | 管脚 | | 信号名称 |
|--------------------|----|----|--------------------|
| SENSOR_HS0 | 1 | 2 | / |
| SENSOR_RSTN0 | 3 | 4 | SPI0_SDI |
| 1 | 5 | 6 | SPI0_SDO/I2C0_SDA |
| SENSOR_CLK0 | 7 | 8 | SPI0_SCLK/I2C0_SCL |
| GND | 9 | 10 | / |
| SENSOR_VS2 | 11 | 12 | / |
| SENSOR_HS2 | 13 | 14 | / |
| SPI2_SCLK/I2C5_SCL | 15 | 16 | 1 |
| SPI2_SDO/I2C5_SDA | 17 | 18 | / |
| SPI2_SDI/I2C6_SCL | 19 | 20 | GND |
| / | 21 | 22 | / |
| SPI2_CSN/I2C6_SDA | 23 | 24 | / |
| SENSOR_RSTN2 | 25 | 26 | / |
| SENSOR_CLK2_B | 27 | 28 | / |
| SENSOR_CLK2_A | 29 | 30 | / |
| GND | 31 | 32 | GND |
| 1V2 | 33 | 34 | 1V8 |
| 1V2 | 35 | 36 | 1V8 |
| 12V | 37 | 38 | 3V3_PER |
| 12V | 39 | 40 | 3V3_PER |

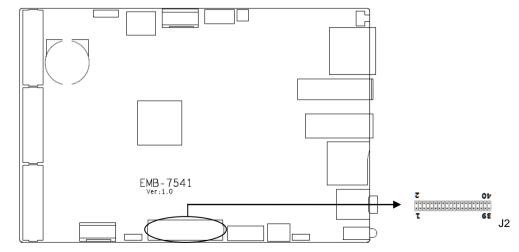
2.4.9 接口(TF)

提供一个 TF 卡接口。



2.4.10 扩展接口(J2)

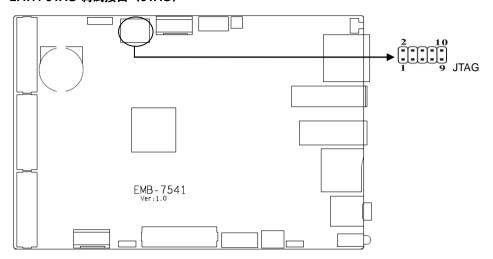
板载 1 个扩展接口,提供 MIPI DSI 视频输出接口、UART*3 接口、I2S 音频接口、PMC 电源管理接口。



J2:

| 信号名称 | 管脚 | | 信号名称 |
|---------------|----|----|---------|
| 12S0_WS_3V3 | 1 | 2 | DSI_D0N |
| GND | 3 | 4 | DSI_D0P |
| 12S0_BCLK_3V3 | 5 | 6 | GND |
| I2S0_MCLK_3V3 | 7 | 8 | DSI_D1N |
| I2S0_TX_3V3 | 9 | 10 | DSI_D1P |
| I2S0_RX_3V3 | 11 | 12 | GND |
| GND | 13 | 14 | DSI_CKM |
| UART3_TXD | 15 | 16 | DSI_CKP |
| UART3_RXD | 17 | 18 | GND |
| UART5_TXD | 19 | 20 | DSI_D2N |
| UART5_RXD | 21 | 22 | DSI_D2P |
| UART6_TXD | 23 | 24 | GND |
| UART6_RXD | 25 | 26 | DSI_D3N |
| GND | 27 | 28 | DSI_D3P |
| PWR_WAKEUP0 | 29 | 30 | GND |
| PWR_WAKEUP1 | 31 | 32 | GND |
| PWR_EN0 | 33 | 34 | 1V8_PER |
| PWR_EN1 | 35 | 36 | 1V8_PER |
| 1V8_PMC | 37 | 38 | 3V3_PER |
| 1V8_PMC | 39 | 40 | 3V3_PER |

2.4.11 JTAG 调试接口(JTAG)

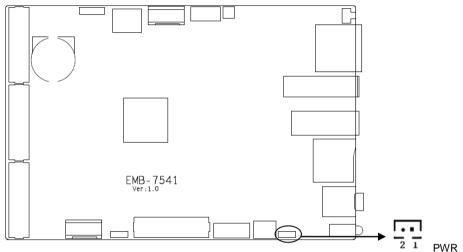


JTAG:

| 信号名称 | 管脚 | | 信号名称 |
|-----------|----|----|---------|
| TRSTN_3V3 | 1 | 2 | 3V3_PER |
| TDI_3V3 | 3 | 4 | GND |
| TMS_3V3 | 5 | 6 | NC |
| TCK_3V3 | 7 | 8 | NC |
| TDO_3V3 | 9 | 10 | NC |

2.4.12 电源接口 (PWR)

板上提供一个 1x2 Pin 小白座电源输入接口。

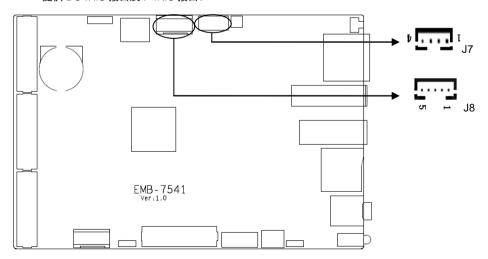


PWR:

| 管脚 | 信号名称 | | |
|----|-------|--|--|
| 1 | 12VIN | | |
| 2 | GND | | |

2.4.13 自动光圈调节接口(J7、J8)

提供 DC-IRIS 接口及 P-IRIS 接口:



J7:

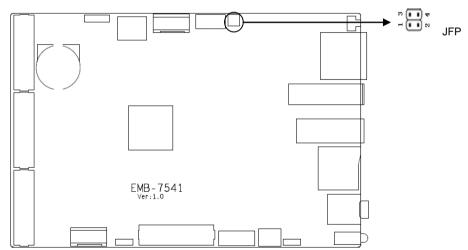
| 管脚 | 信号名称 | | |
|----|--------|--|--|
| 1 | DAMP- | | |
| 2 | DAMP+ | | |
| 3 | DRIVE+ | | |
| 4 | GND | | |

J8:

| 管脚 | 信号名称 | | |
|----|------|--|--|
| 1 | A+ | | |
| 2 | A- | | |
| 3 | B+ | | |
| 4 | B- | | |
| 5 | GND | | |

2.4.14 前面板接口(JFP)

JFP用于连接至机箱前面板上所设的电源按钮和切换升级模式。



JFP:

| 信号名称 | 管脚 | | 信号名称 |
|---------------|----|---|------|
| PWR_BUTTON0 | 1 | 2 | GND |
| UPDATE_MODE_N | 3 | 4 | GND |

软

件

功

能



第三章 软件功能

3.1 Linux 4.9.37 系统

3.1.1 mpp sample 简介

这些 sample 的具体用法详见公司 wiki 网站,如果没有做特殊说明,下面的所有命令都在在串口终端里面输入的。(wiki 网址: android1.norco.com.cn:7070/index.php/EMB-7541)

- 3.1.1.1 sample_venc 是视频编码录制样例。
- 3.1.1.2 sample_vdec 是视频解码播放样例。
- 3.1.1.3 sample_audio 是音频相关样例。
- 3.1.1.4 sample snap 是拍照的样例。
- 3.1.1.5 sample dpu main 是深度图的相关样例。(全称 Depth Process Unit)
- 3.1.1.6 sample_avs 是全景拼接的样例。(全称 Any View Stitching)
- 3.1.1.7 sample_fisheye 是鱼眼模式的样例。
- 3.1.1.8 sample vio 是视频输入输出的样例。
- 3.1.1.9 sample_vgs 是视频图形子系统的样例。(全称 Video Graphics Sub-System)
- 3.1.1.10 sample_tde 是利用硬件为 OSD 和 GUI 提供快速的图形绘制功能的样例。(全称 Two Dimensional Engine)
 - 3.1.1.11 sample hifb 是 Framebuffer 功能的样例。
 - 3.1.1.12 sample awb calibration 是自动白光平衡测量的样例。
 - 3.1.1.13 sample_ive_main 是智能加速引擎的样例。
 - 3.1.1.14 sample dis 是数字稳像的样例。(全称 Digital Image Stabilization)
 - 3.1.1.15 sample_dsp_main 是视觉处理加速的专用处理器 DSP 的样例。
 - 3.1.1.16 sample_nnie_main 是神经网络加速引擎样例。
 - 3.1.1.17 vi bayerdump 是用来获取 sensor 原始图像工具的样例。
 - 3.1.1.18 vi_chn_dump 是输入通道视频帧转储的样例。
 - 3.1.1.19 vo chn dump 是输出通道视频帧转储的样例。
 - 3.1.1.20 vo_screen_dump 是转储输出屏幕图像数据的样例。
 - 3.1.1.21 vo_wbc_dump 是回写设备的输出图像数据转储的样例。
 - 3.1.1.22 vpss_chn_dump 是用户从通道获取 Cnt 个帧处理完成图像转储的样例。
 - 3.1.1.23 vpss src dump 是转储视频缓存池帧数据的样例。

3.1.2 HDMI 部分

支持 HDMI 输出

使用说明:使用 HDMI 线将主板与 4K 显示器相连, 转接板 CAM1 接索尼 imx334/imx290 的 sensor, 开机默认是 1920x1080 分辨率的数字稳像样例视频。

3.1.3 LCD 部分

支持 MIPI DSI 接口输出

需根据客户实际使用 LCD 屏订制驱动。

3.1.4 USB 部分

支持 1xUSB3.0 1x Mini USB2.

将 U 盘插入 USB 口, 会有很多提示信息, 其中下面标红的部分比较重要。

~ # usb 1-1: new high-speed USB device number 3 using xhci-hcd

sd 0:0:0:0: [sda] Assuming drive cache: write through

sda: sda1

然后通过, mount -t vfat /dev/sda1 /tmp 命令进行 U 盘挂载, 在 tmp 目录可以看到 U 盘内容。

3.1.5 COM 部分

支持2个串口,一个debug口。

1x COM232; 1x COM485; 一个 debug 串口。

分别对应的设备是/dev/ttyAMA1(485), /dev/ttyAMA2(232), /dev/ttyS000

3.1.6 TF 卡部分

支持

使用说明:将 tf 卡接入到主板, 重启系统, 在终端会有 mmc1: new high speed SD card at address 0001 提示。

启动之后通过命令: mount -t vfat /dev/mmcblk1p1 /tmp/进行挂载, 在 /tmp 目录下面就是 tp 卡里面的内容。

3.1.7 继电器部分

支持继电器控制。

通过操作 GPIO114 可以控制继电器的常开和闭合。

echo 114 > /sys/class/qpio/export //导出 GPIO114

echo out > /sys/class/gpio/gpio114/direction //设置 GPIO 方向为输出

echo 1 > /sys/class/gpio/gpio114/value //控制继电器常开

echo 0 > /sys/class/gpio/gpio114/value //控制继电器常闭

echo 114 > /sys/class/gpio/unexport //取消 GPIO102 的导出

3.2.8 以太网部分

支持,使用说明:链接设备网卡到局域网里面,在终端需要用 ifconfig 配置默认 IP。可以通过 ping 命令 ping 局域网里面的其他电脑。

3.2.9 声卡和麦克部分

支持,将带麦克的耳机输入。支持麦克输入,本地声卡输出、HDMI 声音输出使用说明:

运行 ./sample_audio 样例:

./sample_audio 1 进行声音录制,这时说话会在当前目录生成 audio_chn0.aac 文件存储起来,运行./sample_audio 2 进行声音播放,播放存储的录音文件。

3.2.10 摄像头

目前支持四个索尼 imx 系列的 sensor: IMX290、IMX334。

根据客户实际使用情况可以订制相同接口定义的其他 sensor。

附录



附录

附一: 术语表

ACPI

高级配置和电源管理。ACPI规范允许操作系统控制计算机及其附加设备的大部分电能。

Windows 98/98SE,Windows 2000和Windows ME全部都支持此规范,让用户能灵活管理系统的电能。

BIOS

基本输入/输出系统。是在PC中包含所有的输入/输出控制代码界面的软件。它在系统启动时进行硬件检测,开始操作系统的运作,在操作系统和硬件之间提供一个界面。BIOS是存储在一个只读存储器芯片内。

BUS

总线。在计算机系统中,不同部件之间交换数据的通道,是一组硬件线路。我们所指的BUS 通常是CPU和主内存元件内部的局部线路。

Chipset

芯片组。是为执行一个或多个相关功能而设计的集成芯片。我们指的是由南桥和北桥组成的 系统级芯片组,他决定了主板的架构和主要功能。

CMOS

互补金属-氧化物半导体。是一种被广泛应用的半导体类型。它具有高速、低功耗的特点。 我们指的CMOS是在主板上的CMOS RAM中预留的一部分空间,用来保存日期、时间、系统信 息和系统参数设定信息等。

COM

串口。一种通用的串行通信接口,一般采用标准DB 9公头接口连接方式。

DIMM

双列直插式内存模块。是一个带有内存芯片组的小电路板。提供64bit的内存总线宽度。

DRAM

动态随机存取存储器。是一个普通计算机的通用内存类型。通常用一个晶体管和一个电容来存储一个位。随着技术的发展,DRAM的类型和规格已经在计算机应用中变得越来越多样化。例如现在常用的就有:SDRAM、DDR SDRAM和RDRAM。

LAN

局域网络接口。一个小区域内相互关联的计算机组成的一个计算机网络,一般是在一个企事业单位或一栋建筑物。局域网一般由服务器、工作站、一些通信链接组成,一个终端可以通过电线访问数据和设备的任何地方,许多用户可以共享昂贵的设备和资源。

LED

发光二极管,一种半导体设备,当电流流过时它会被点亮,通常用来把信息非常直观的表示 出来,例如表示电源已经导通或硬盘驱动器正在工作等。

PnP

即插即用。允许PC对外接设备进行自动配置,不用用户手动操作系统就可以自己工作的一种规格。为实现这个特点,BIOS支持PnP和一个PnP扩展卡都是必需的。

POST

上电自检。在启动系统期间,BIOS会对系统执行一个连续的检测操作,包括检测RAM,键 盘、硬盘驱动器等,看它们是否正确连接和是否正常工作。

PS/2

由IBM发展的一种键盘和鼠标连接的接口规范。PS/2是一个仅有6PIN的DIN接口,也可以用以连接其他的设备,比如调制解调器。

USB

通用串行总线。一种适合低速外围设备的硬件接口,一般用来连接键盘、鼠标等。一台PC 最多可以连接127个USB设备,提供一个12Mbit/s的传输带宽;USB支持热插拔和多数据流功能,即在系统工作时可以插入USB设备,系统可以自动识别并让插入的设备正常。



敬请参阅

http://www.norco.com.cn

本手册所提供信息可不经事先通知进行变更 华北工控对所述信息保留解释权







